

文档版本	V1.0.0
发布日期	20221026

APT32F110x 基于 CSI 库 ADC 应用指南

HPT



目录

1 概述	1
2. 适用的硬件	1
3. 应用方案代码说明	1
3.1 ADC 配置	1
3.2 ADC 单次转换模式	2
3.3 ADC 中断接收	4
3.4 ADC 连续模式	6
4. 程序下载和运行	7

1 概述

本文介绍了在APT32F110x中ADC控制器。

2. 适用的硬件

该例程使用于 APT32F110x 系列学习板

3. 应用方案代码说明

基于 APT32F110x CSI 的库文件系统，进行配置 ADC

3.1 ADC 配置

● 硬件配置

ADC 模块是一个 12 位的逐次逼近电路，将模拟电平转换为一个 12 位的数字值。参考电压(AVREF)支持选择内部或者外部、自带固定电压参考源以及温度传感器(INTVREF)、模拟输入通道有 AIN[18:0]，内部固定电压参考源输入，以及 1/4VDD 输入、最大转换速度：1MSPS

使用 FVR 做参考时，需要在 GPIO 的配置中使能对应的 AF 功能 (VREF+)，在 VREF 管脚上增加一个 0.1uF 的电容到地。（输入的模拟电平值必须在 AVREF 和 AVSS 的值之间。）

参考电源选择配置：

1. 正向为内部 VDD，负向为 VSS
2. 正向为外部 VREF+管脚，负向为 VSS
3. 正向为 FVR 2.048V 输出，负向为 VSS
4. 正向为 FVR 4.096V 输出，负向为 VSS
5. 正向为内部 INTVREF 输出，负向为 VSS

6. 正向为内部 VDD，负向为 VREF-
7. 正向为外部 VREF+管脚，负向为 VREF-
8. 正向为 FVR 2.048V 输出，负向为 VREF-
9. 正向为 FVR 4.096V 输出，负向为 VREF-
10. 正向为内部 INTVREF 输出，负向为 VREF-

FVR 固定电压： 2.048V / 4.096V

INTVREF 电压： 1.0V

● ADC 模块图

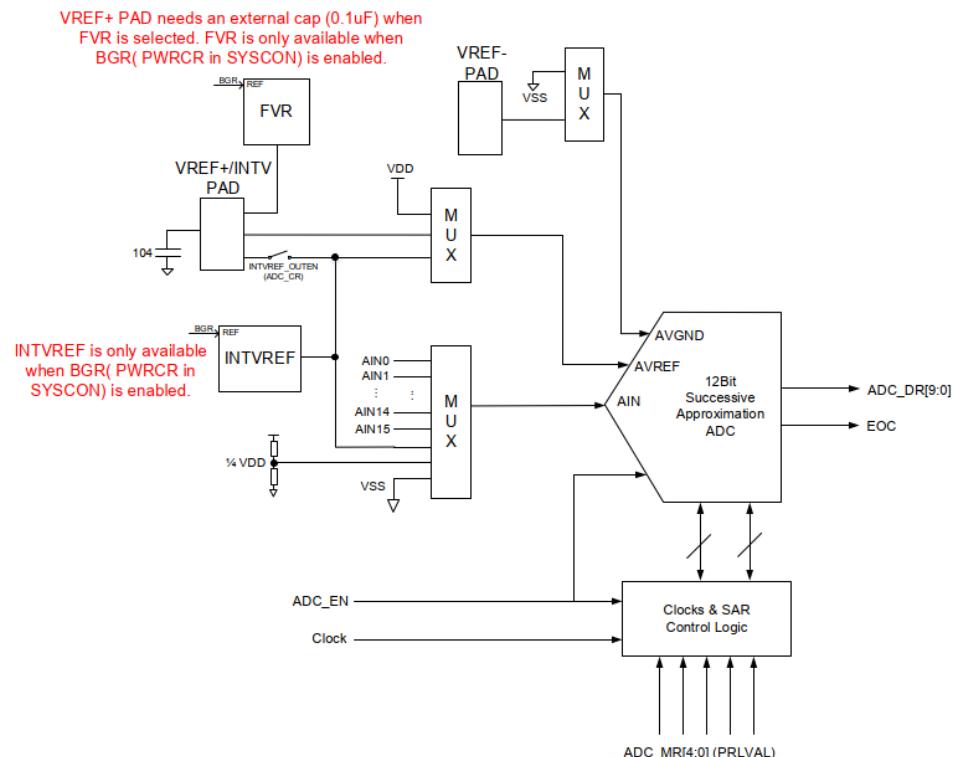


图 3.1.1 ADC 框图

3.2 ADC 单次转换模式

系统主频 48MHZ，参考电压选择 VDD，ADC 通道 PIN39-PA0.1

```
/*
*****
const csi_adc_seq_t adcSeqCfg[] =
{
    {ADCIN1,           ADC_CV_COUNT_1,           ADC_AVG_COF_1,           ADCSYNC_NONE},
};

//采样序列的通道数
volatile uint8_t    adcChnlNum = sizeof(adcSeqCfg)/sizeof(adcSeqCfg[0]);
volatile uint16_t   g_hwAdcBuff[16];

```

```
void adc_config(void)
{
    csi_adc_config_t tAdcConfig;
    csi_pin_set_mux(PA01, PA01_ADC_AIN1);

    tAdcConfig.byClkDiv = 0x02;
    tAdcConfig.bySampHold = 0x06;
    tAdcConfig.byConvMode = ADC_CONV_ONESHOT;
    tAdcConfig.byVrefSrc = ADCVERF_VDD_VSS;
    tAdcConfig.wint = ADC_INTSRC_NONE;
    tAdcConfig.ptSeqCfg = (csi_adc_seq_t *)adcSeqCfg;

    csi_adc_init(ADC0, &tAdcConfig);
    csi_adc_set_seqx(ADC0, tAdcConfig.ptSeqCfg, adcChnlNum);
    csi_adc_start(ADC0);
    //

}

int main()
{
    mdelay(3000);
    //

    uint8_t i;
    system_init();
    board_init();
    //

    adc_config ();
    while(1)
    {
        g_hwAdcBuf[0] = csi_adc_read_channel(ADC0, 0);
        my_printf("ADC channel 0 value of seq: %d \n", g_hwAdcBuf[0]);
        //

        csi_adc_start(ADC0);
    }
}
}
```

● 代码说明：

`csi_pin_set_mux();` ----- 用于配置 ADC 管脚

`csi_adc_init();` ----- 用于配置 ADC 参数

`csi_adc_set_seqx();` ----- 用于配置 ADC 序列

`csi_adc_start();` ----- 用于启动 ADC

- 函数参数说明：



```
csi_pin_set_mux(PA01, PA01_ADC_AIN1);
```

```
csi_adc_init(ADC0, &tAdcConfig);
```

通过配置 tAdcConfig 此结构体来对 ADC 进行初始化配置。

`tAdcConfig.byClkDiv` //ADC clk 分频

`tAdcConfig.bySampHold` //ADC 采样时间

`tAdcConfig.byConvMode` //ADC 转换模式： 单次转换/连续转换

`tAdcConfig.byVrefSrc` //ADC 参考电压

`tAdcConfig.wInt` //ADC 中断配置

`tAdcConfig.ptSeqCfg` //ADC 采样序列

采样结果图：

<code>g_hwAdcBuf[0]</code>	2794	<code>volatile uint16_t</code>
----------------------------	------	--------------------------------

图 3.2.1 采样结果

3.3 ADC 中断接收

配置 ADC 模块的 EOC 中断。

```
/*****************************************/
const csi_adc_seq_t adcSeqCfg[] =
{ {ADCIN1,           ADC_CV_COUNT_1,           ADC_AVG_COF_1,           ADCSYNC_NONE},
};

//采样序列的通道数
volatile uint8_t    adcChnlNum = sizeof(adcSeqCfg)/sizeof(adcSeqCfg[0]);
volatile uint16_t   g_hwAdcBuf[16];
```

```
void adc_config(void)
{
    csi_adc_config_t tAdcConfig;
    csi_pin_set_mux(PA01, PA01_ADC_AIN1);

    tAdcConfig.byClkDiv = 0x02;
    tAdcConfig.bySampHold = 0x06;
    tAdcConfig.byConvMode = ADC_CONV_ONESHOT;
    tAdcConfig.byVrefSrc = ADCVERF_VDD_VSS;
    tAdcConfig.wInt = ADC_INTSRC_EOC;
    tAdcConfig.ptSeqCfg = (csi_adc_seq_t *)adcSeqCfg;

    csi_adc_init(ADC0, &tAdcConfig);
    csi_adc_set_seqx(ADC0, tAdcConfig.ptSeqCfg, adcChnlNum);
    csi_adc_start(ADC0);
    //

}

int main()
{
    mdelay(3000);
    //

    uint8_t i;
    system_init();
    board_init();
    //

    adc_config ();
    while(1)
    {

    }

}

__attribute__((weak)) void adc_irqhandler(csp_adc_t *ptAdcBase)
{
    uint32_t wIntStat = csp_adc_get_sr(ptAdcBase) & csp_adc_get_isr(ptAdcBase);
    if(wIntStat == ADC_INTSRC_EOC)
    {
        g_hwAdcBuf[0] = csi_adc_read_channel(ADC0, 0);
        //my_printf("ADC channel 0 value of seq: %d \n", g_hwAdcBuf[0]);
        //重新启动 ADC
        csi_adc_start(ADC0);
    }
}
```

● 参数说明

```
tAdcConfig.wInt = ADC_INTSRC_EOC; //使能 ADC 的 EOC 中断
```

● 测试结果:

The screenshot shows a debugger interface. On the left is the assembly code for the interrupt handler, and on the right is a memory dump table.

```

28 |     extern volatile uint16_t    g_hwAdcBuf[16];
29 | 
30 |     /** \brief adc interrupt handle function
31 |      * \param[in] ptAdcBase: pointer of adc register structure
32 |      * \return none
33 |      */
34 |     __attribute__((weak)) void adc_irqhandler(csp_adc_t *ptAdcBase)
35 |     {
36 |         uint32_t wIntStat = csp_adc_get_sr(ptAdcBase) & csp_adc_get_isr(ptAdcBase);
37 |         if(wIntStat == ADC_INTSRC_EOC)
38 |         {
39 |             g_hwAdcBuf[0] = csi_adc_read_channel(ADC0, 0);
40 |             //my_printf("ADC channel 0 value of seq: %d \n", g_hwAdcBuf[0]);
41 |             //重新启动ADC
42 |             csi_adc_start(ADC0);
43 |         }

```

wCnt	<<cannot evaluate
g_hwAdcBuf[0]	2818

图 3.3.1 测试结果

3.4 ADC 连续模式

```

/****************************************************************************
const csi_adc_seq_t adcSeqCfg[] =
{
    {ADCIN1,           ADC_CV_COUNT_1,           ADC_AVG_COF_1,           ADCSYNC_NONE},
};

//采样序列的通道数
volatile uint8_t    adcChnlNum = sizeof(adcSeqCfg)/sizeof(adcSeqCfg[0]);
volatile uint16_t   g_hwAdcBuff[16];

void adc_config(void)
{
    csi_adc_config_t tAdcConfig;
    csi_pin_set_mux(PA01, PA01_ADC_AIN1);

    tAdcConfig.byClkDiv = 0x02;
    tAdcConfig.bySampHold = 0x06;
    tAdcConfig.byConvMode = ADC_CONV_CONTINU;
    tAdcConfig.byVrefSrc = ADCVERF_VDD_VSS;
    tAdcConfig.wInt = ADC_INTSRC_NONE;
    tAdcConfig.ptSeqCfg = (csi_adc_seq_t *)adcSeqCfg;

    csi_adc_init(ADC0, &tAdcConfig);
    csi_adc_set_seqx(ADC0, tAdcConfig.ptSeqCfg, adcChnlNum);
    csi_adc_start(ADC0);
}

int main()
{
}

```

```
{  
    mdelay(3000);  
    //  
    uint8_t i;  
    system_init();  
    board_init();  
    //  
    adc_config();  
    while(1)  
    {  
        g_hwAdcBuf[0] = csi_adc_read_channel(ADC0, 0);  
        my_printf("ADC channel 0 value of seq: %d \n", g_hwAdcBuf[0]);  
    }  
}
```

- 参数说明

tAdcConfig.byConvMode =ADC_CONV_CONTINU; //配置 ADC 模式为连续模式

- 测试结果

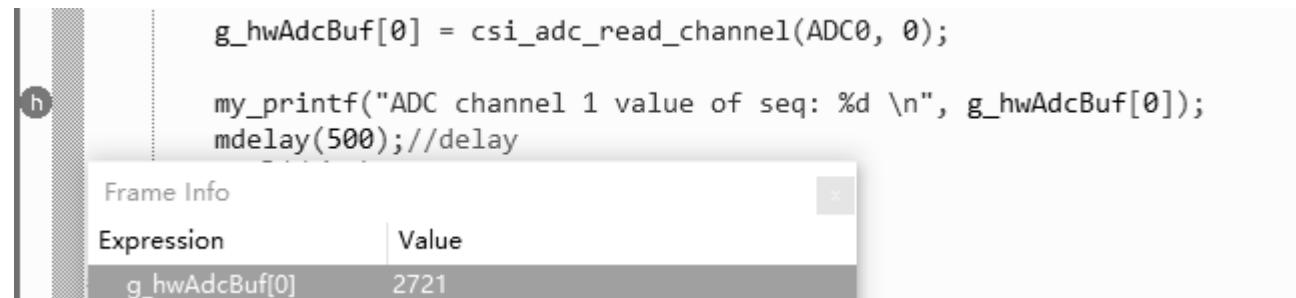


图 3.4.1 测试结果

4. 程序下载和运行

1. 将目标板与仿真器连接，分别为 VDD SCLK SWIO GND
2. 程序编译后仿真运行
3. 通过 110x 学习 Demo 板查看变化数据。